

Kinematika összefoglaló

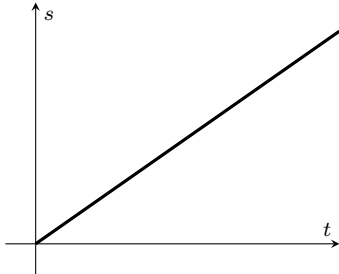
* egyenes vonalú egyenletes mozgás

* *állandó* a sebesség

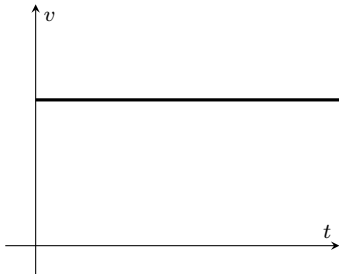
* $v = \frac{s}{t}$, ahol s a megtett út, t az eltelt idő, a v a sebesség

* $1 \text{ m/s} = 3,6 \text{ km/h}$

* út-idő grafikon: egyenes, a meredeksége a sebesség



* sebesség-idő grafikon: vízszintes egyenes



* egyenes vonalú, egyenletesen *változó* mozgás

* a sebesség *változik*, adott idő alatt ugyanannyit

* a $v = \frac{s}{t}$ képlet *nem* használható

* $a = \frac{\Delta v}{t}$, ahol Δv a sebességváltozás, t az eltelt idő, a a gyorsulás (m/s^2)

* ha a kezdősebesség nulla: $s = \frac{1}{2}at^2$ („négyzetes úttörvény”)

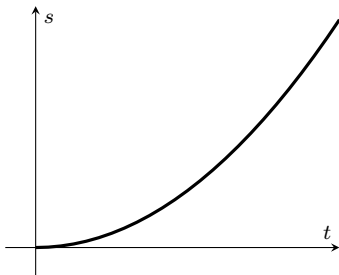
* bármely esetben:

* $s = v_0t + \frac{1}{2}at^2$ – ha a sebesség csökken, akkor $a < 0$

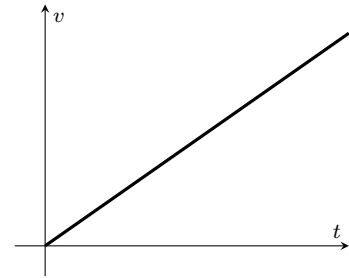
* $s = \frac{v_0 + v_1}{2} \cdot t$, ahol v_0 a kezdősebesség, v_1 a végsebesség, t az eltelt idő („trapéz-formula”)

* a mozgás tekinthető „visszafelé” is, azaz ha egy mozgó test lassul, majd megáll, tekinthető úgy is, hogy áll, majd elindul (időben „visszafelé”), így nulla a „kezdősebesség”, azaz az $s = \frac{1}{2}at^2$ használható

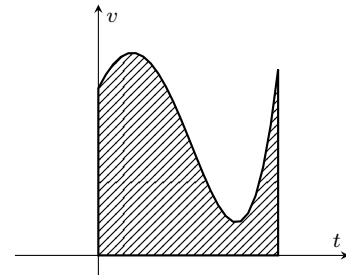
* út-idő grafikon: parabola



* sebesség-idő grafikon: egyenes, meredeksége a gyorsulás



* sebesség-idő grafikon alatti terület az elmozdulással egyezik



* hajtások ($a = g \approx 9,81 \text{ m/s}^2 \approx 10 \text{ m/s}^2$)

* függőleges hajtás

* gyakorlatilag egy egyszerű gyorsuló mozgás

* felfelé dobásnál a v_0 és az a *ellenkező* előjelű

* a sebesség mindig függőleges irányú

* vízszintes hajtás

* *függőleges* irányban egyenes vonalú, egyenletesen gyorsuló mozgás

* *vízszintes* irányban egyenes vonalú, egyenletes mozgás (közegellenállás elhanyagolva)

* a kettő mozgás együtt egy *parabola*

* a sebesség nagysága folyamatosan növekszik, a vízszintes irányú sebesség (v_v) és a függőleges irányú sebesség ($v_f = g \cdot t$) által alkotott derékszögű háromszögből Pitagorasz tételével:

$$v^2 = v_v^2 + v_f^2$$

* sebesség iránya (vízszintessel bezárt szöge) adott pillanatban szögfüggvény segítségével (visszakeresés) határozható meg:

$$\text{tg } \alpha = \frac{v_f}{v_v}$$

* ferde hajtás

* függőleges és vízszintes mozgásra bonthatjuk fel

* hajtás távolsága (ha a kiindulási és az érkezési pont egy magasságban vannak): $s = \frac{v_0^2 \cdot \sin(2 \cdot \alpha)}{g}$

* emelkedés ideje: $t_{em} = \frac{v_0 \cdot \sin \alpha}{g}$

* emelkedés magassága: $h = \frac{v_0^2 \cdot (\sin \alpha)^2}{2g}$

* egyenletes körmozgás

* a körmozgás *mindig* gyorsuló mozgás

* szögsebesség: $\omega = \frac{\Delta \varphi}{t}$, ahol $\Delta \varphi$ a szögelfordulás („megtett szög”) radiánban

* fordulatszám: adott idő alatt megtett fordulatok száma, $f = \frac{Z}{t}$

* periódusidő: egy kör megtételéhez szükséges idő

$$f = \frac{1}{T}, T = \frac{1}{f}$$

$$\omega = \frac{2\pi}{T} = 2\pi f$$

* kerületi sebesség: érintő irányú, nagysága

$$v_k = \frac{2r\pi}{T} = 2r\pi f = \omega r - \text{lényegében mennyi utat tesz meg mennyi idő alatt (kör kerületét } T \text{ idő alatt)}$$

* centripetális gyorsulás: iránya a kör középpontja felé mutat,

$$\text{nagysága } a_{cp} = \frac{v_k^2}{r} = \omega^2 r$$